

三坐标关节臂

- 符合关节臂式坐标测量机国家计量校准规范
- 符合国际标准ISO 10360-12
- 内置平衡系统
- 双超能量电池
- 等臂设计无死角
- 高速WIFI性能
- 航空碳纤维臂身
- 自动关机
- 基座U形无尾防撞设计



CMM-CM30

普通精度, BE系列, 6轴

单位: mm

型号	测量范围	测量误差				
		SPAT	E _{UNI}	P _{SIZE}	P _{FORM}	L _{DIA}
CMM-BE15	1500	0.028	0.036	0.015	0.029	0.038
CMM-BE20	2000	0.030	0.040	0.018	0.035	0.041
CMM-BE25	2500	0.035	0.045	0.020	0.038	0.050
CMM-BE30	3000	0.055	0.065	0.028	0.045	0.080
CMM-BE35	3500	0.075	0.080	0.035	0.058	0.098
CMM-BE40	4000	0.090	0.100	0.044	0.068	0.116
CMM-BE45	4500	0.112	0.120	0.048	0.086	0.128

高精度, CM系列, 6轴

单位: mm

型号	测量范围	测量误差				
		SPAT	E _{UNI}	P _{SIZE}	P _{FORM}	L _{DIA}
CMM-CM15	1500	0.018	0.025	0.009	0.016	0.026
CMM-CM20	2000	0.020	0.028	0.010	0.018	0.032
CMM-CM25	2500	0.023	0.030	0.012	0.022	0.038
CMM-CM30	3000	0.034	0.042	0.016	0.032	0.052
CMM-CM35	3500	0.043	0.056	0.020	0.038	0.066
CMM-CM40	4000	0.052	0.066	0.024	0.044	0.083
CMM-CM45	4500	0.061	0.089	0.038	0.078	0.108

高精度, CM系列, 7轴

单位: mm

型号	测量范围	测量误差				
		SPAT	EUNI	P _{SIZE}	P _{FORM}	L _{DIA}
CMM-CM20S	2000	0.022	0.030	0.012	0.022	0.040
CMM-CM25S	2500	0.027	0.032	0.013	0.025	0.048
CMM-CM30S	3000	0.042	0.053	0.020	0.035	0.078
CMM-CM35S	3500	0.055	0.066	0.024	0.043	0.092
CMM-CM40S	4000	0.065	0.082	0.029	0.048	0.102
CMM-CM45S	4500	0.073	0.099	0.043	0.082	0.132

超高精度, HP系列, 6轴

单位: mm

型号	测量范围	测量误差				
		SPAT	EUNI	P _{SIZE}	P _{FORM}	L _{DIA}
CMM-HP15	1500	0.012	0.022	0.007	0.012	0.024
CMM-HP20	2000	0.016	0.024	0.008	0.015	0.030
CMM-HP25	2500	0.018	0.026	0.009	0.018	0.032
CMM-HP30	3000	0.026	0.038	0.012	0.025	0.045
CMM-HP35	3500	0.036	0.052	0.016	0.034	0.060
CMM-HP40	4000	0.045	0.063	0.020	0.038	0.077
CMM-HP45	4500	0.055	0.080	0.028	0.050	0.101

超高精度, HP系列, 7轴

单位: mm

型号	测量范围	测量误差				
		SPAT	EUNI	P _{SIZE}	P _{FORM}	L _{DIA}
CMM-HP20S	2000	0.018	0.026	0.010	0.019	0.038
CMM-HP25S	2500	0.020	0.028	0.011	0.022	0.042
CMM-HP30S	3000	0.032	0.048	0.016	0.032	0.072
CMM-HP35S	3500	0.045	0.061	0.020	0.039	0.088
CMM-HP40S	4000	0.055	0.076	0.026	0.044	0.098
CMM-HP45S	4500	0.065	0.095	0.036	0.065	0.122



单点测试精度



两点之间的长度误差, 将测量值与标准值进行比较



接触式测量球体尺寸误差, 比较测量值与标准值



接触式测量球体形状误差



球体位置直径误差(包含从多个方位测量的球体中心的球形区域的直径)

技术参数

温度补偿能力	3°C/5min
电池续航能力	一块电池使用5h以上, 2块电池使用10h以上
数据传输方式	USB, WIFI
工作温度范围	5°C-45°C
工作湿度范围	0-95%, 无凝露
电源	100-240VAC, 50/60HZ
重量	8.8kg至10.6kg

标准配置

主机	1个
3mm锆石测头	1个
6mm锆石测头	1个
校准锥	1个
可充电锂电池	2个
USB连接线	1个
电源线	1个
防尘罩	1个



3mm锆石测头(标配)



6mm锆石测头(标配)



校准锥(标配)

扫描测头技术参数

型号	精度	工作距离	有效扫描宽度	点/行	扫描速度	激光	重量
CMM-CEM-SD	±28μm(2σ)	115mm	近场80mm, 远场150mm	最高4000点/行	1200000点/秒	2级	536g
CMM-CEM-HD	±15μm(2σ)						

扫描测头配合精度

主机型号	系统精度	
	CMM-CEM-SD	CMM-CEM-HD
CMM-CM20S	0.050mm	0.040mm
CMM-CM25S	0.055mm	0.045mm
CMM-CM30S	0.062mm	0.052mm
CMM-CM35S	0.076mm	0.065mm
CMM-CM40S	0.090mm	0.081mm
CMM-CM45S	0.139mm	0.131mm
CMM-HP20S	0.043mm	0.038mm
CMM-HP25S	0.048mm	0.042mm
CMM-HP30S	0.055mm	0.047mm
CMM-HP35S	0.068mm	0.060mm
CMM-HP40S	0.080mm	0.074mm
CMM-HP45S	0.125mm	0.120mm



扫描测头(选配)

可选配件

DELL移动工作站	CMM-CEM-PC
PolyWorks软件	CMM-CEM-PW
可折叠升降三脚架	CMM-CEM-FAT
电动真空吸盘	CMM-CEM-EVCP
高强磁力吸盘	CMM-CEM-IHM
蛙跳锥	CMM-CEM-MC
蛙跳球	CMM-CEM-MS
尖测头	CMM-CEM-PP
2mm红宝石测头	CMM-CEM-RP2
5mm锆石测头	CMM-CEM-ZP5
10mm锆石测头	CMM-CEM-ZP10
3英寸加长杆	CMM-CEM-SPE3
4英寸加长杆	CMM-CEM-SPE4
60°加长杆转接头	CMM-CEM-DP60
90°加长杆转接头	CMM-CEM-DP90
3mm加长杆测头	CMM-CEM-EPB3
6mm加长杆测头	CMM-CEM-EPB6
测头转接头	CMM-CEM-PA
高精度扫描测头	CMM-CEM-HD*
普通精度扫描测头	CMM-CEM-SD*



可折叠升降三脚架(选配)

*扫描测头仅适用于7轴关节臂



DELL移动工作站(选配)



高强度磁力吸盘(选配)



电动真空吸盘(选配)